

证券代码：920425

证券简称：乐创技术

公告编号：2025-100

成都乐创自动化技术股份有限公司募投项目延期公告

本公司及董事会全体成员保证公告内容的真实、准确和完整，没有虚假记载、误导性陈述或者重大遗漏，并对其内容的真实性、准确性和完整性承担个别及连带法律责任。

一、募集资金基本情况

2023 年 1 月 30 日，成都乐创自动化技术股份有限公司发行普通股 9,000,000 股，发行方式为向不特定合格投资者公开发行，发行价格为 12.80 元/股，募集资金总额为 115,200,000 元，募集资金净额为 98,186,750.94 元，到账时间为 2023 年 1 月 17 日。公司因行使超额配售选择权取得的募集资金净额为 13,740,704.93 元，到账时间为 2023 年 3 月 2 日。

二、募集资金使用情况

截至 2025 年 11 月 30 日，公司上述发行股份的募集资金使用情况具体如下：

单位：元

序号	募集资金用途	实施主体	募集资金计划 投资总额（调 整后）（1）	累计投入募 集资金金额 （2）	投入进度（%） （3）=（2）/ （1）
1	运动控制系统智能化建设项目	成都乐创自动化技术股份有限公司	52,000,000.00	17,933,503.89	34.49%
2	研发中心建设项目	成都乐创自动	32,000,000.00	17,491,289.33	54.66%

		化技术股份有限公司			
3	补充流动资金	成都乐创自动化技术股份有限公司	27,927,455.87	28,628,269.70	102.51%
合计	-	-	111,927,455.87	64,053,062.92	57.23%

截至 2025 年 11 月 30 日，公司募集资金的存储情况如下：

账户名称	银行名称	专户账号	金额（元）
1	重庆银行股份有限公司成都分行	850102029006900267	3,099,592.38
2	重庆银行股份有限公司成都分行	850102029006900271	2,081,620.33
3	重庆银行股份有限公司成都分行	850102029006900286	20,074.67
4	中信银行成都蜀汉支行	8111001011500945592	0.00
5	中信银行成都蜀汉支行	8111001024301053732	46,312,215.95
合计	-	-	51,513,503.33

### 三、募投项目延期的具体情况

#### （一）延期原因

##### 1、本次募投项目延期的具体情况

本着对投资者负责及谨慎投资的原则，保证募投项目的建设成果满足公司战略发展规划及股东长远利益的要求，公司在充分考虑募集资金实际使用情况、募投项目实施现状，在募集资金投资用途不发生变更的情况下，拟对“运动控制系统智能化建设项目”、“研发中心建设项目”达到预定可使用状态日期延长至 2026

年 12 月 31 日。

## 2、募投项目延期原因

上市以来，公司积极推进募投项目的实施，严格按照募集资金使用的有关规定并结合实际需要，审慎规划募集资金的使用。在项目实施过程中，受到宏观经济环境、下游应用领域情况等因素影响，公司审慎控制投资进度，使得募投项目的实际投资进度较原计划有所延后。

## 3、募投项目“运动控制系统智能化建设项目”的重新论证情况

### （1）、项目可行性

项目受国家产业政策支持。近年来，我国陆续制定了《国家智能制造标准体系建设指南（2024 年版）》、《十三部门关于印发制造业设计能力提升专项行动计划（2019-2022 年）的通知》、《中华人民共和国国民经济和社会发展第十四个五年规划和 2035 年远景目标纲要》、《“十四五”智能制造发展规划》等政策，为我国智能制造及运动控制系统行业提供了良好的产业政策环境，将推动我国智能制造产业实现更快更高质量的发展。运动控制系统作为智能制造的基础核心环节，将充分受益于我国智能制造产业的快速发展。

项目产品市场前景良好。随着工业化进程的不断深化，我国运动控制市场一直保持高速增长的态势。除传统制造业转型升级需求外，我国以半导体、新能源、机器人、3C 电子等为代表的新兴制造需求快速增加，运动控制及智能制造的应用领域不断扩大，进一步推动了行业发展。同时，运动控制及智能制造的核心基础技术实现自主可控是国家战略，智能制造领域实现自主可控、国产化替代将是长期的发展趋势，运动控制系统作为关键核心环节，将充分受益于国产替代进程。由此可见，项目产品市场具有良好前景。

相应的技术基础为项目提供保障。公司自成立起就专注于运动控制平台软硬件的研发及技术创新。经过十余年技术积累与沉淀，公司技术成果突出，在运动控制产品领域掌握了摇篮式 5 轴点胶机机械标定非线性优化、面向轨迹的空间特征的 5 轴联动加速度智能优化、一种基于二维视觉图像高鲁棒性的高度测量技术等 22 项关键核心技术，都处于成熟应用阶段。通过核心技术的应用，结合市场用户的需求，公司自主研发了点胶控制系统、通用运动控制器、伺服驱动器等多类产品，产品技术水平领先，各项性能指标优良，质量可靠，具有较为明显

的市场竞争力。部分产品填补国内市场空白，被政府及相关行业协会授予多项荣誉。公司在技术方面的积累为本项目的顺利实施提供了保障。

(2)、项目必要性

抓住市场发展机遇，实现公司的可持续发展。在行业市场发展的影响和国内产业政策的引导下，运动控制系统具有良好的发展机遇。本项目的建设将基于公司战略发展目标，顺应行业发展，积极把握市场机遇，提高公司运动控制系统应用开发能力和产业化能力，有利于公司抓住市场先机，有助于实现公司可持续发展。

满足运动控制系统智能化、网络化升级的需求，提高产品竞争力。随着本项目的建设，公司将紧跟运动控制技术的发展方向，基于工业物联网控制技术、视觉深度学习技术、融合机器学习的运动控制参数自适应调整技术、工业以太网实时通讯技术等的应用，提高公司产品应用开发能力，提升公司运动控制系统智能化和网络化水平，提高公司产品的市场竞争力。

进一步加强运动控制核心技术的产业成果转化能力。公司将针对应用市场需求，基于运动控制技术的发展方向，加强产品的应用开发，助推公司核心技术应用研发和成果转化效率，提升公司的产业化能力。

项目实施的论证结论：运动控制系统智能化项目有国家产业政策支持、产品有良好的市场前景，本公司具备相应的技术基础，继续实施该项目，能提高公司产品竞争力、加强公司核心技术的产业成果转化能力，进而实现公司的可持续发展。因此，公司将继续实施该项目。

(二) 延期后的计划

公司结合目前宏观经济环境、市场环境及募集资金投资项目的实际建设情况和投资进度，在募集资金投资用途、实施主体及投资金额都不发生变更的情况下，对募集资金投资项目达到预定可使用状态日期进行调整，具体情况如下：

项目名称	调整前达到预定 可使用状态日期	调整后达到预定 可使用状态日期
运动控制系统智能化建设项目	2025 年 12 月 31 日	2026 年 12 月 31 日
研发中心建设项目	2025 年 12 月 31 日	2026 年 12 月 31 日

### (三) 保障后续按期完成的措施

公司将严格遵守《北京证券交易所股票上市规则》、《北京证券交易所上市公司持续监管指引第9号—募集资金管理》等法律法规的规定，加强对募集资金存放与使用的管理，同时加强对募投项目建设进度的监督，做好项目实施工作的协同及统筹调度，积极有序推进项目后续的实施，根据上述调整后募投项目预计达到预定可使用状态时间计划及实施具体进度投入募集资金，确保募集资金使用的合法、有效，维护全体股东的利益。

### 四、决策程序

2025年12月4日，公司召开第五届董事会第九次会议，审议通过了《关于公司部分募投项目延期的议案》，同意公司根据实际情况将募投项目“运动控制系统智能化建设项目”、“研发中心建设项目”达到预定可使用状态日期延期至2026年12月31日。本议案无需提交公司股东会审议。

### 五、专项意见说明

经核查，保荐机构认为：公司本次部分募集资金投资项目延期的事项已经公司董事会审议通过，履行了必要的决策程序，符合《北京证券交易所股票上市规则》《北京证券交易所上市公司持续监管指引第9号—募集资金管理》等相关法律法规及《公司章程》等相关规定，不存在变相改变募集资金投向和损害公司及股东利益的情形。综上，保荐机构对公司本次募集资金投资项目延期事项无异议。

### 六、备查文件

- 1、《成都乐创自动化技术股份有限公司第五届董事会第九次会议决议》
- 2、《国金证券股份有限公司关于成都乐创自动化技术股份有限公司部分募集资金投资项目延期的核查意见》

成都乐创自动化技术股份有限公司

董事会

2025 年 12 月 4 日